

Test und Verlässlichkeit Grosse Übung zu Foliensatz 3 Prof. G. Kemnitz

Institut für Informatik, TU Clausthal (TV GUeF3) 28. Juni 2018



Inhalt: Große Übungen zu Foliensatz 3

Überwachung und Test

Informationsredundanz

- 2.1 Fehlererkennende Codes
- 2.2 Prüfkennzeichen
- 2.3 Fehlerkorr. Codes
- 2.4 Hamming-Codes

Format kontrolle

- 3.1 Syntaxtest
- 3.2 Typ und Wertebereich

Wertekontrollen

Aufgabe 3.1: Wiederholungsaufgaben

- Wie lauten die drei Ebenen zur Sicherung der Verlässlichkeit?
- Warum sind hohe Erkennungswahrscheinlichkeiten für potentieller Probleme (Fehler, Fehlfunktionen, ...) wichtiger für die Sicherung der Verlässlichkeit als hohe Beseitigungswahrscheinlichkeiten für erkannte Probleme?

Zur Kontrolle

- 1 Die drei Ebenen zur Sicherung der Verlässlichkeit:
 - Fehlervermeidung durch Beseitigung/Minderung der Entstehungsursachen für Fehler
 - Iteration aus Test und Fehlerbeseitigung.
 - Funktionsüberwachung und im Falle erkannter FF Übergang in einen gefahrenfreinen Zustand, Sicherung von Daten für die Fehlerlokalisierung und Fortsetzung der Arbeit, ... Maximale Ausbaustufe Fehlertoleranz (selbstständige Beseitigung der FF durch das System).
- Die Problembeseitigung erfolgt in einer Iteration bis das Problem nicht mehr erkennbar ist. Geringe Beseitigungswahrscheinlichkeit erhöht die Anzahl der Beseitigungsversuche, aber nicht primär das Risiko der Nichtbeseitigung. Bei Beseitigungsversuchen können allerdings neue, möglicherweise nicht erkennbare Probleme entstehen.

Aufgabe 3.2: Statische und dynamische Tests

Einer Programmieraufgabe in ein Praktikum wird folgenden Test unterzogen:

- Erstellen der Aufgabenstellung: Korrekturlesen durch den Lehrenden.
- Beispielimplementierung durch den Lehrenden, Syntaxtest.
- Beispiele ausprobieren.
- Lösungssuche durch den Studierenden und Diskussion über die Lösung mit dem Praktikumspartner.
- Programmieren und Syntaxtest,
- 6 Ausprobieren.
- Praktikumsbetreuer schaut sich den Code an.
- Praktikumsbetreuer lässt sich Beispiel vorführen.

Welche der Tests sind statisch und welche dynamisch?

Zur Kontrolle

- Erstellen der Aufgabenstellung: Korrekturlesen durch den Lehrenden (S).
- Beispielimplementierung durch den Lehrenden, Syntaxtest (S), Beispiele ausprobieren (D).
- B Lösungssuche durch den Studierenden und Diskussion über die Lösung mit dem Praktikumspartner (S).
- Programmieren und Syntaxtest (S), Ausprobieren (D).
- Praktikumsbetreuer schaut sich den Code an (S).
- 6 Praktikumsbetreuen lässt sich Beispiel vorführen (D).
- (S statisch, D dynamisch).



Aufgabe 3.3: Scheinbare und tatsächliche Zuverlässigkeit, Erkennungs- und Phantom-FF-Wahrscheinlichkeit

Bei der Kontrolle von 10^5 SL sind 10^3 FF aufgetreten, von denen 600 FF erkannt wurden. Darüber hinaus wurden 10 SL als FF ausgewiesen, die in Wirklichkeit korrekt ausgeführt wurden. Welche Schätzwerte ergeben sich daraus für

- die beobachtete Zuverlässigkeit,
- die tatsächliche Zuverlässigkeit,
- 3 die Erkennungswahrscheinlichkeit der Kontrolle,
- 4 die Maskierungswahrscheinlichkeit der Kontrolle,
- die Phantom-FF-Wahrscheinlichkeit?

Zur Kontrolle

Beobachtete Zuverlässigkeit:

$$Z_{\text{Beob}} \approx \frac{10^5 \, \text{SL}}{610 \, \text{FF}} = 164 \, \frac{\text{SL}}{\text{FF}}$$

Tatsächliche Zuverlässigkeit:

$$Z \approx \frac{10^5 \,\text{SL}}{10^3 \,\text{FF}} = 100 \,\,\frac{\text{SL}}{\text{FF}}$$

Erkennungswahrscheinlichkeit der Kontrolle:

$$p_{\rm E} \approx \frac{600}{1000} = 60\%$$

Maskierungswahrscheinlichkeit der Kontrolle:

$$p_{\rm M} = 1 - p_{\rm E} \approx 40\%$$

Phantom-FF-Wahrscheinlichkeit:

$$p_{\rm Phan} \approx \frac{10}{10^5} = 10^{-4}$$

Aufgabe 3.4: Sicherheitserhöhung durch Kontrollen

Bei einem IT-System mit einer mittleren Zeit zwischen zwei FF (Fehlfunktionen) von $MTBF_{\rm Z}=10^3\,{\rm h}$, Service-Dauer 1 h, gefährde abschätzungsweise jede hundertste FF die Betriebssicherheit. Um die Betriebssicherheit auf $10^6\,{\rm SL\over GFF}$ zu erhöhen, soll das System um eine Funktionsüberwachung erweitert werden, die es bei Erkennen einer Fehlfunktion in einen sicheren Zustand überführt.

- Wie hoch muss die Erkennungswahrscheinlichkeit sein, wenn beim Überführen in den sicheren Zustand keine Fehlfunktionen auftreten?
- Wie hoch muss die Erkennungswahrscheinlichkeit sein, wenn zu erwarten ist, dass jeder 20te Versuch, einen sicheren Zustand herzustellen, scheitert?
- In welchem mittleren zeitlichen Abstand wird überschlagsweise ein sicherer Zustand hergestellt, ohne dass die Betriebssicherheit gefährdet ist?

Zur Kontrolle

Zur Erhöhung der Sicherheit von $Z_{\rm S} \approx 10^5~{
m SL/GFF}$ auf $Z_{\rm S} \approx 10^6$ SL/GFF muss das System im Mittel bei 9 von 10 FF in den sicheren Zustand versetzt werden.

■ Wenn jeder Versuch erfolgreich ist, genügt es, 9 von 10 (sicherheitskritischen) Fehlfunktionen zu erkennen:

$$p_{\rm E} = 90\%$$

Wenn jeder 20-te Versuch scheidert, dann müssen 19 von 20 (sicherheitskritischen) Fehlfunktionen erkannt werden:

$$p_{\rm E} = 95\%$$

Bin sicherer Zustand wird etwa aller 1000 h hergestellt, in 99% der Fälle für eine ungefährliche FF:

$$\frac{1000\,\mathrm{h}}{99\%} = 1010\,\mathrm{h}$$

Informationsredundanz

2. Informations redundanz 1. Fehlererkennende Codes

Fehlererkennende Codes

2. Informations redundanz 1. Fehlererkennende Codes

Aufgabe 3.5: Arithmetischer Code

Bilden Sie für den Bitvektor

$$x = 110010001000011101_2$$

das fehlererkennende Codewort durch Multiplikation seines Wertes als vorzeichenfreie ganze Binärzahl mit der Primzahl c=10313 (Bestimmung des Dezimalwerts, Multiplikation und Konvertierung des Produkts in einen Binärvektor).

- 2 Mit welcher Wahrscheinlichkeit werden mit dem gewählten fehlererkennenden Code Datenverfälschungen des codierten Bitvektors $s = c \cdot x$ erkannt?
- **3** Werden mit dem gewählten Code Verfälschung von s erkannt, die die Bitstellen 3 und 14 invertieren?

Hinweis: Eine Verfälschung von s ist am Divisionsrest zu erkennen, wenn die Abweichung zum Sollwert $\Delta s = s - s_{\rm soll}$ kein Vielefachses des Multiplikators c ist.

2. Informationsredundanz 1. Fehlererkennende Codes

Zur Kontrolle

- Codewort berechnen:
 - \blacksquare Eingabewert hexadezimal: 11.0010.0010.0001.1101 = 0x3221D
 - Mit Octave (Matlab) Produkt als hexadezimal:

Erkennungswahrscheinlichkeit:

$$p_{\rm E} \approx 1 - \frac{1}{10313} = 99,990\%$$

Keine Maskierung, wenn Bit 3 und 14 invertiert ist:

$$\text{Rest}(\frac{0\text{b}100.0000.0000.1000}{10313}) \neq 0\sqrt{}$$

Für Differenzen ungleich null, die kleiner als der Quotient sind, immer erfüllt.

Prüfkennzeichen



Aufgabe 3.6: Prüfsummen

Bilden Sie für die Bytefolge

0x13, 0xF2, 0x33, 0xE6

die Prüfsumme:

- durch byteweises Aufsummieren unter Vernachlässigung der Überträge und
- durch bitweise EXOR-Verknüpfung der Bytes.

Welche der beiden Prüfsummen erkennt, dass die nachfolgenden Datenfolgen verfälscht sind?

F1: 0x13, 0x33, 0xF2, 0xE6 F2: 0x13, 0xF2, 0x37, 0xE6 F3: 0x13, 0xF1, 0x90, 0x56

2. Informationsredundanz 2. Prüfkennzeichen

Wert unverf.	(Teil-) Prüfsum.	binär	Wert F1	(Teil-) Prüfsum.	binär
0x13			0x13		
0xF2			0x33		
0x33			0xF2		
0xE6			0xE6		
	EXOR:			EXOR:	
Wert F2	(Teil-) Prüfsum.	binär	Wert F3	(Teil-) Prüfsum.	binär
Wert F2	(Teil-) Prüfsum.	binär	Wert F3	(Teil-) Prüfsum.	binär
F2	(Teil-) Prüfsum.	binär	F3	(Teil-) Prüfsum.	binär
F2 0x13	(Teil-) Prüfsum.	binär	F3 0x13	(Teil-) Prüfsum.	binär
F2 0x13 0xF2	(Teil-) Prüfsum.	binär	F3 0x13 0xF1	(Teil-) Prüfsum.	binär

	erkennbar an Prüfsumme	erkennbar an EXOR-Summe
F1		
F2		
F3		





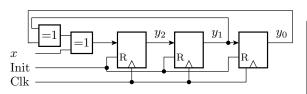
Zur Kontrolle

Wert	(Teil-) Prüfsum.	binär	Wert	(Teil-) Prüfsum.	binär
0x13	0x13	0001 0011	0x13	0x13	0001 0011
0xF2	0x05	1111 0010	0x33	0x46	0011 0011
0x33	0x38	0011 0011	0xF2	0x38	1111 0010
0xE6	0x1E	1110 0110	0xE6	0x1E	1110 0110
	EXOR:	0011 0100		EXOR:	0011 0100
Wert	(Teil-) Prüfsum.	binär	Wert	(Teil-) Prüfsum.	binär
Wert 0x13	(Teil-) Prüfsum. 0x13	binär 0001 0011	Wert 0x13	(Teil-) Prüfsum. 0x13	binär 0001 0011
	Prüfsum.				
0x13	Prüfsum. 0x13	0001 0011	0x13	0x13	0001 0011
0x13 0xF2	Prüfsum. 0x13 0x05	0001 0011 1111 0010	0x13 0xF1	0x13 0x04	0001 0011 1111 0001



Aufgabe 3.7: Prüfkennzeichen mit LFSR

Gegeben ist folgendes linear rückgekoppelte Schieberegister:



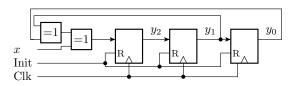
- I Auf welches Prüfkennzeichen $y = y_2y_1y_0$ wird die Datenfolge 1011 0011 0100 1010 beginnend mit dem linken Bit und Startwert 000 abgebildet? Füllen Sie dazu die Tabelle in der Abbildung aus.
- Wie hoch ist Fehlererkennungswahrscheinlichkeit?

	x	y_2	y_1	y_0
$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \end{bmatrix}$	1 0 1 1 0 0 1 1	0	0	0
$\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \\ 8 \\ 9 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \\ 13 \\ 14 \\ 15 \\ \end{bmatrix}$	$egin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \end{array}$			
PK	ίZ:			



Zur Kontrolle

■ Prüfkennzeichen der Datenfolge 1011 0011 0100 1010:



1	0	1	0	0
2	1	0	1	0
3	1	0	0	1
4	0	Ō	Ō	0
5	0	0	0	0
6	1	0	0	0
$ \begin{array}{c} 1\\2\\3\\4\\5\\6\\7\\8\\9\\11\\12\\13\\14\\15 \end{array} $	$ \begin{array}{c c} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{array} $	1	0 1 0 0 0 0 0 0 1 1 1 1 0 0 0 0 0	$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$
8	0	1	1	0
9	1	1	1	1
10	0	1	1	1
11	0	0	1	1
12	1	0	0	1
13	0	0	0	0
14	1	0	0	0
15	0	1 0 0 0 0 0 1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 1	0	0
Pk	Z:	0	1	0

Fehlererkennungswahrscheinlichkeit:

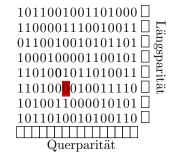
$$p_{\rm E} \approx 1 - 2^{-3}$$

= 87.5%

Fehlerkorr. Codes



Aufgabe 3.8: Berechnung der Kreuzparität



- Ergänzen Sie die Bitwerte für die Längs- und Querparität so, dass die Anzahl der Einsen in jeder Zeile und Spalte incl. Paritätsbit gerade ist.
- Woran ist eine Invertierung des rot unterlegten Bits zu erkennen?





Zur Kontrolle

Ergänzte Bitwerte für die Längs- und Querparität:

Die Invertierung des rot unterlegten Bits ist an einem Paritätsfehler in Zeile 6 und in Spalte 7 zu erkennen. Hamming-Codes



Aufgabe 3.9: (8,12)-Hamming-Code

b_{12}	b_{11}	b_{10}	b_9	b_8	b_7	b_6	b_5	b_4	b_3	b_2	b_1
x_7	x_6	x_5	x_4	q_3	x_3	x_2	x_1	q_2	x_0	q_1	q_0

$$q_0 = x_0 \oplus x_1 \oplus x_3 \oplus x_4 \oplus x_6$$

$$q_1 = x_0 \oplus x_2 \oplus x_3 \oplus x_5 \oplus x_6$$

$$q_2 = x_1 \oplus x_2 \oplus x_3 \oplus x_7$$

$$q_3 = x_4 \oplus x_5 \oplus x_6 \oplus x_7$$

- Bilden Sie die Codeworte für die darzustellenden Werte: $w_1 = 0$ x73, $w_2 = 0$ x1D und $w_3 = 0$ xD6.
- 2 Bestimmen Sie für die Codeworten $c_4=0$ xA24, $c_5=0$ x5D6 und $c_6=0$ x141, ob zulässig oder korrigierbar und wenn zulässig oder korrigierbar, den Wert.

2. Informations redundanz

- 4. Hamming-Codes
- Codeworte für die darzustellenden Werte: 0x73, 0x1D und 0xD6.
- 2 Wert von 0xA24, 0x5D6 und 0x141

Bitnummer	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
Zuordnung	x_7	x_6	x_5	x_4	q_3	x_3	x_2	x_1	q_2	x_0	q_1	q_0
Kontrollbits	=	=	_	_		=	II	П	_	II	I	_
$w_1 = 0x73$												
$w_2 = 0$ x1D												
$w_3 = 0 \times D6$												
$c_4 = 0 \text{xA} 24$												
$c_5 = 0 \times 5 D6$												
$c_6 = 0 \times 141$												



Zur Kontrolle

Bitnummer	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	
Zuordnung	x_7	x_6	x_5	x_4	q_3	x_3	x_2	x_1	q_2	x_0	q_1	q_0	
Kontrollbits	=	=	=	_	_	Ξ	=	=	_	=	_	_	
$w_1 = 0x73$	0	1	1	1	1	0	0	1	1	1	1	0	$c_1 = 0$ x79E
$w_2 = 0$ x1D	0	0	0	1	1	1	1	0	0	1	1	1	$c_2 = 0 \times 1 \to 7$
$w_3 = 0 \times D6$	1	1	0	1	1	0	1	1	1	0	0	1	$c_3 = 0$ xDB9
0.404	-1	0	-1	0	_	0	-1	0	0	-1	0	0	1 0
$c_4 = 0$ xA24	1	0	1	0	0	0	1	0	0	1	0	0	$dq_4 = 3$
$c_5 = 0 \times 5 D6$	0	1	0	1	1	1	0	1	0	1	1	0	$dq_5 = 9$
$c_6 = 0 \times 141$	0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	1	$dq_6 = 15$

 w_4 : Wert 0xA5 mit verfälschtem $x_0 \Rightarrow w_4 = 0$ xA4 w_5 : Wert 0x5B mit verfälschtem $x_4 \Rightarrow w_5 = 0$ x4B

 $w_6: \mathsf{Wert} \ \mathsf{0x18} \ \mathsf{mit} \ \mathsf{verf\"{a}lschtem} \ \mathsf{``Bit} \ \mathsf{15} <, \ \mathsf{nicht} \ \mathsf{korrigierbar}.$

Formatkontrolle

Syntaxtest



Aufgabe 3.10: Entwurf Kontrollautomat

Ein (vereinfachter) Rechnerbefehlssatz besteht aus vier verschiedenen Befehlstypen

```
add⊔rr,rr;
addi⊔rr,imm8;
sub⊔rr,rr;
subi⊔rr,imm8;
```

- \sqcup Leerzeichen; »rr« Bezeichner eines der 32 Register ("r0", "r1", ... "r31"); »imm8« für die Wert einer 8-Bit Hexzahl ("0x00", "0x01", ..., "0xFF"; "0x" gefolgt von zwei Hex.-Ziffern mit den Zifferenwerten '0' bis 'F').
 - Beschreiben Sie das Befehlsformat in der EBNF mit den Ersetzungsregeln für Sequenz, Option, Wiederholung etc.
 - 2 Entwerfen Sie einen deterministischen Kontrollautomaten auf Syntaxfehler als Graph für einen Moore-Automaten.



Zur Kontrolle

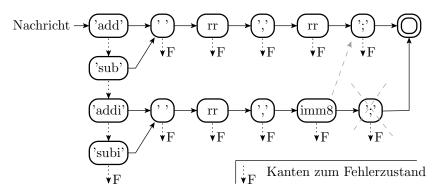
```
add⊔rr,rr; addi⊔rr,imm8;
sub⊔rr,rr; subi⊔rr,imm8;
```

- rr: für die Bezeichner eines der 32 Register "r0", "r1", ... "r31"
- imm8: 8-Bit Hexzahl in der Form "0x00", "0x01", ..., "0xFF"
- □: Leerzeichen.

■ EBNF-Beschreiben:

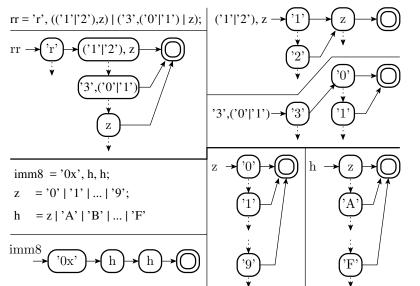
```
Befehl = (('add' | 'sub' ), □', rr, ',', rr, ';') |
(('addi' | 'subi'),'□', rr, ',', imm8, ';') |;
```

Moore-Automat für den Test auf Syntaxfehler:





Teilautomaten für den Test der Befehlsbestandteile:





Aufgabe 3.11: Syntaxtest für römische Zahlen

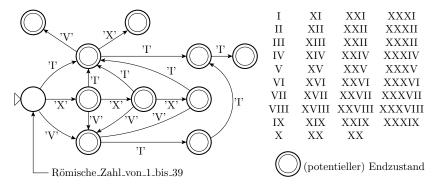
Entwerfen Sie einen Mealy-Kontrollautomaten¹ für einen Syntaxtest für römische Zahlen mit einem Wert von 1 bis 39.

Wert		Wert		Wert		Wert	
1	I	11	ΧI	21	XXI	31	XXXI
2	Ш	12	XII	22	XXII	32	XXXII
3	Ш	13	XIII	23	XXIII	33	XXXIII
4	IV	14	XIV	24	XXIV	34	XXXIV
5	V	15	XV	25	XXV	35	XXXV
6	VI	16	XVI	26	XXVI	36	XXXVI
7	VII	17	XVII	27	XXVII	37	XXXVII
8	VIII	18	XVIII	28	XXVIII	38	XXXVIII
9	IX	19	XIX	29	XXIX	39	XXXIX
10	Χ	20	XX	30	XXX		

¹Ein Mealy-Automat, der die Zeichen an den Kanten abräumt. Prof. G. Kemnitz · Institut für Informatik, TU Clausthal (TV GUeF3)



Zur Kontrolle



Bei allen Eingaben, für die keine Kante gezeichnet ist, Übergang in den Fehlerzustand.

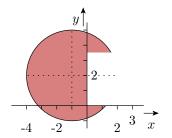


Typ und Wertebereich



Aufgabe 3.12: Kontrollausdruck

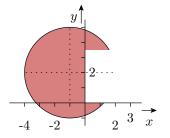
Die Wertpaare (x,y) sollen Punkte der im nachfolgenden Bild eingezeichneten Kreisfläche mit dem Mittelpunkt (-1,2) und dem Radius 3 mit dem ausgeschnittenen rechteckigen Bereich sein.



Entwickeln Sie einen Kontrollausdruck für die Wertebereichskontrolle, der genau dann wahr ist, wenn ein Punkt (x,y) im zulässigen Bereich liegt.



Zur Kontrolle



Kontrollausdruck für die Wertebereichskontrolle:

$$((x < 0) \lor (y < 0) \lor (y > 3,5)) \land ((x+1)^2 + (y-2)^2 < 3^2)$$

Wertekontrollen

4. Wertekontrollen

Aufgabe 3.13: Quantisierungsfehler

Runden Sie die nachfolgenden Werte

auf 4 Nachkommabits.

Führen Sie mit den Originalwerten und mit den gerundeten Werten² folgende Operationen durch:

$$e = a - 7*b;$$

 $f = 5*c - d;$
 $g = e*f;$

Hinweis: Ergänzen Sie in der nachfolgenden Tabelle die gerundeten Werte, ihre Hex-Darstellung und den Rundungsfehler.

²Nach jeder Operation ist auf 4 Nachkommabits zu runden.



4. Wertekontrollen

	w (Wert)	$w_{ m 4NKB}$	$hex(w_{4 ext{NKB}})$	$w-w_{4 m NKB}$
a	123,6793			
b	16,7345			
С	5,9463			
d	24,7832			
e=a-7*b				
f=5*c-d				
g=e*f				

 $w_{
m 4NKB}$ Wert gerundet auf 4 Nachkommabits.



4. Wertekontrollen

Zur Kontrolle

	w (Wert)	$w_{ m 4NKB}$	$hex(w_{4 ext{NKB}})$	$w - w_{4NKB}$
а	123,6793	123,6875	0x7B,B	0,0082
b	16,7345	16,7500	0×10,C	0,0155
С	5,9463	5,9375	0×05,F	0,0088
d	24,7832	24,8125	0×18,D	0,0293
e=a-7*b	6,5378	6,4375	0×6,7	0,1003
f=5*c-d	4,9483	4,8750	0×4, E	0,0733
g=e*f	32,3510	31,3750	0×1f,6	0,9706

Zum Vergleich, der Quantisierungsfehler von ± 0.5 LSB beträgt ± 0.03125 .



Aufgabe 3.14: Loop-Back-Test

Scheiben Sie einen Testrahmen, den das nachfolgende fehlerhafte C-Programm für die Wurzelberechnung

```
uint8_t wurzel(uint16_t x){
 uint8_t w=0;
 uint16_t sum=0;
 while (sum < x) \{ sum += (w << 1) + 1;
 w + + : }
 return w;
```

mit 1000 zufälligen Werten testet. Ergebniskontrolle mit der inversen Funktion und Fenstervergleich

$$y^2 \le x < (y+1)^2$$

Protokollierung aller x und y, die die Ergebniskontrolle nicht bestehen. Nutzen Sie dafür »rand()« aus »std lib.h«.



Zur Kontrolle

```
#include <std lib.h>
#include <time.h>
#include <stdio.h>
int main(){
uint16_t x, y, xmin, xmax;
srand(time(NULL)); // Init. Pseudozufallsq.*
 for (idx=0; idx<1000; idx++){
 x = rand() & OxFF; // Begrenzung auf 8 Bit
  y = wurzel(x); // Testobjekt
  xmin = y*y; // inversen Fkt.
  xmax = (y+1)*(y+1); // zu Kontrolle
  if ((x<xmin)||(x>xmax)){
  printf("x=\%d, \_y=\%d, \_y^2=\%d, \_(y+1)^2=\%d\n",
      x, y, xmin, xmax);
               liefert Sekunden seit dem 01.01.1970.
```